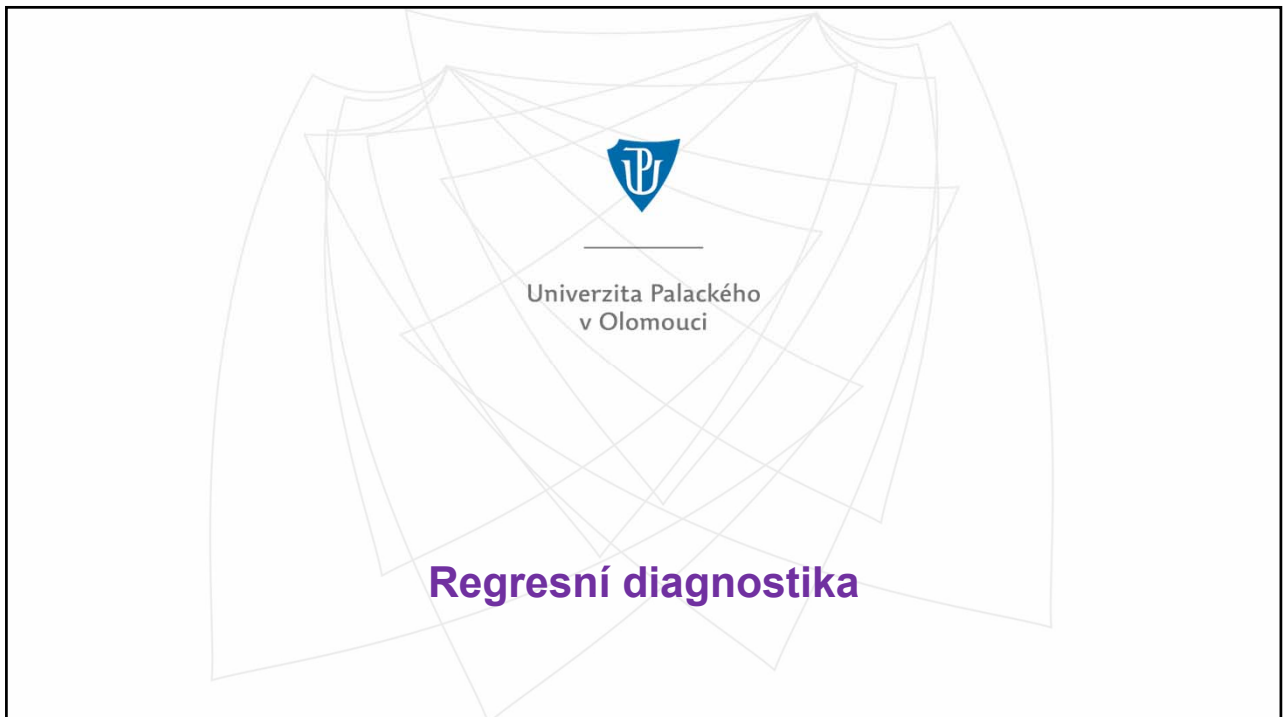


1



2



Úvod

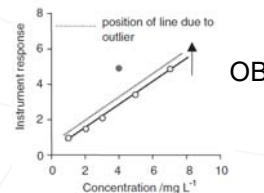
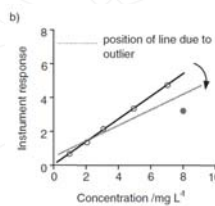
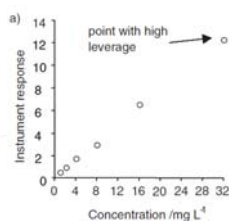
- Regresní diagnostika umožňuje detailní analýzu regresního modelu s využitím grafů a statistických testů. Umožňuje během tvorby modelu interaktivní zásah uživatele, který zná „svá data“ lépe než software. Blíží se tak EDA pro analýzu jednorozměrných dat.
 - Regresní diagnostika obsahuje postupy ke společnému posouzení tzv. regresního tripletu:
 - kvality dat pro regresní model (přítomnost vlivných bodů),
 - vhodnost regresního modelu pro daná data,
 - splnění předpokladů pro metodu odhadu regresních koeficientů, nejčastěji MNČ.
- Regresní triplet: data + regresní model + metoda odhadu**
- Z praktického hlediska (využití software) budeme regresní diagnostiku dělit na 2 části:
 - metody analýzy kvality dat (vlivných bodů),
 - metody pro splnění předpokladů pro MNČ a posuzování vhodnosti modelu.

3



Kvalita dat: vlivné body

- Vlivné body ovlivňují výsledek statistické analýzy zkreslením regresního modelu.
- Lze je rozdělit do 3 skupin:
 - hrubé chyby – důsledek chyb při manipulaci s daty,
 - body s vysokým vlivem – spolehlivě změřené body rozšiřující predikční schopnost,
 - zdánlivě vlivné body – jeví se jako vlivné, protože byl zvolen nevhodný regresní model.
- Podle místa výskytu se vlivné body dělí na:
 - **odlehlé body (OB)** – liší se v hodnotách závisle proměnné,
 - **extrémní body (EB)** – liší se v hodnotách nezávisle proměnné,
 - kombinace OB a EB, o jejich výsledném vlivu spíše rozhoduje to, že jsou EB.



4



Indikace vlivných bodů: analýza vlivu pomocí indexů

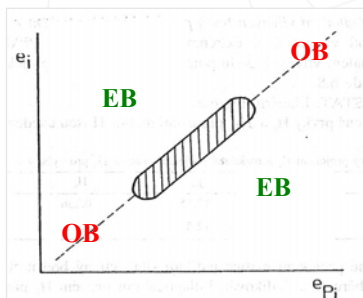
- Diagnostiky vlivných bodů pomocí indexů jsou založeny na sledování změn, ke kterým dojde při vypuštění jednoho bodu a „dopočtení“ jeho hodnot z regresního modelu. Vypuštění bodu a dopočtení se postupně provádí pro všechny body v modelu a následně se vyhodnotí jednotlivé charakteristiky.
- **Cookova vzdálenost D_i** : je-li $D_i > 1$, bod je vlivný.
- **Atkinsonova vzdálenost**: modifikace Cookovy vzdálenosti se zvýrazněnou citlivostí na EB.
- **Diagonální prvky projekční matice H_{ii}** :
 - indikují přítomnost EB, které nezachytí analýza reziduí,
 - $H = X(X^T X)^{-1} X^T$
- V QC.Expertu se používá barevné zvýraznění bodů identifikovaných jako vlivné.
- Stejnou informaci poskytnou i grafy těchto diagnostik:
 - graf Cookovy vzdálenosti.
 - graf Atkinsonovy vzdálenosti.
 - graf diagonálních prvků projekční matice H .

5

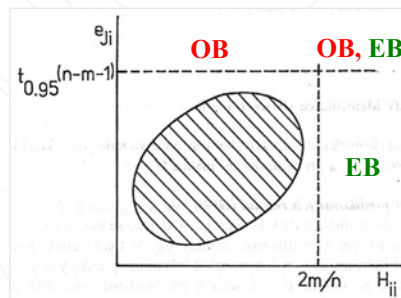


Identifikace vlivných bodů: grafy

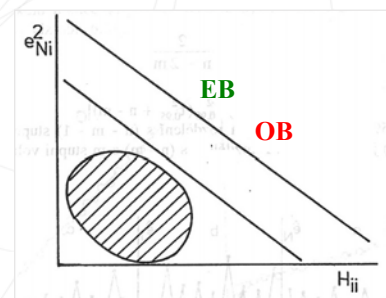
Graf predikovaných reziduí



Williamsův graf



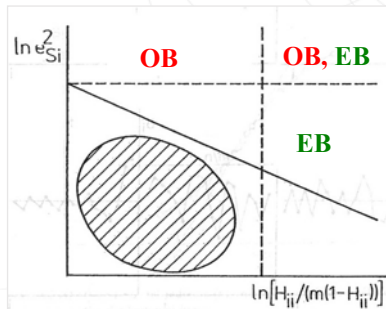
Pregibonův graf



6

Identifikace vlivných bodů: grafy

McCullohův-Meeterův graf



- **L-R graf** (osa x: H_{ii} , osa y: e_{Ni}^2)
 - Hyperboly znázorňují isolinie stejného vlivu.
 - Podle polohy vůči 3 křivkám lze data rozdělit na slabě vlivná, vlivná a silně vlivná.
- **Q-Q graf** (osa x: kvantil $N(0, 1)$, osa y: reziduum)
 - Lze konstruovat pro různá rezidua.
 - Kromě vlivných bodů slouží i k posouzení normality reziduí.

7

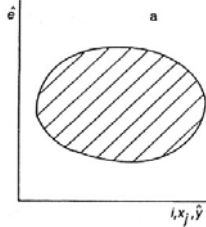
Analýza reziduí

- Reziduum je vyčíslená hodnota z regresního modelu a používá se při posuzování kvality modelu i kvality dat. Reziduum není to samé co chyba a dá se tedy využít ke statistickému hodnocení v lineární regresi.
- Druhy reziduí a jejich použití:
 1. Klasické reziduum $e_i = y_i - y_{i,reg}$ – využívají se pro grafické hodnocení – viz další slide
 2. Normované reziduum $e_{Ni} = e_i/\sigma$ – hodnoty větší než $\pm 3\sigma$ indikují OB
 3. Standardizované reziduum (e_{Si}) – slouží k identifikaci heteroskedasticity $e_{Si} = \frac{e_i}{\sigma \cdot \sqrt{1-H_{ii}}}$
 4. Jackknife reziduum (e_{ji}) – identifikuje OB
 5. Predikované reziduum (e_{pi}) – identifikuje OB $e_{pi} = \frac{e_i}{1-H_{ii}}$
 6. Rekurzivní reziduum (e_{Ri}) – identifikuje autokorelaci

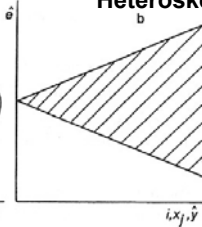
8

Analýza reziduí – grafy

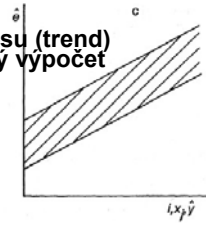
Tvar „mraku“
Vhodné použití MNČ



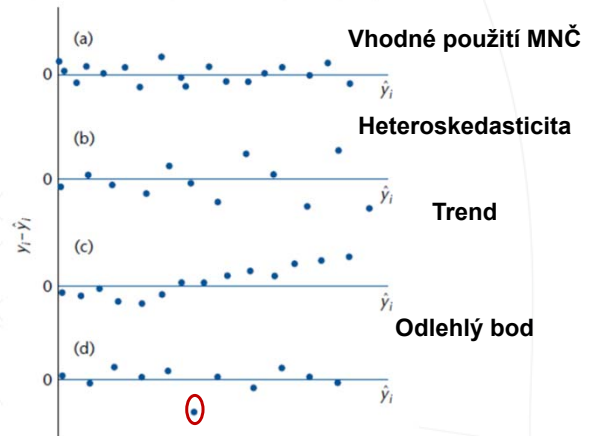
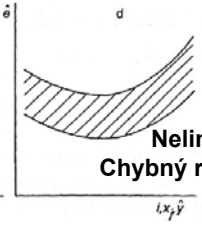
Tvar výšeče
Heteroskedasticita



Tvar pásu (trend)
Chybný výpočet



Nelineární tvar
Chybný regresní model



9

Ověření předpokladů MNČ – testování regresního tripletu

- Statistická významnost regresního modelu: **F_R test významnosti regrese** – testuje, zda použitý model je lepší než „žádný“ model.
 - Viz prezentace CHEX1-06-LR-I
- Multikolinearita: **Scottovo kritérium multikolinearity SC**
 - Viz tato prezentace
- Závislost/trend reziduí: neparametrický test ověřuje přítomnost závislostí, které nejsou postihnuty modelem – posouzení na základě počtu změn +/- reziduí.
- Normalita reziduí: **Jarque-Bearův test**; JB se srovnává s $\chi_{krit}^2(2)$.
 - Test je založen na posouzení statistického rozdělení reziduí.

$$JB = n \cdot \left(\frac{g_1}{6} + \frac{(g_2 - 3)^2}{24} \right)$$

- Je-li $JB < \chi_{krit}^2$ – je prokázána normalita.
- Normalitu reziduí lze odhalit i v **Q-Q grafech reziduí**.

10



Ověření předpokladů MNČ – testování regresního tripletu

- Heteroskedasticita tj. nekonstantnost rozptylu: **Cook-Weisbergův test**; CW se srovnává s $\chi_{\text{krit}}^2(1)$.
 - Je-li $CW > \chi_{\text{krit}}^2$ – je prokázána heteroskedasticita.
- Heteroskedasticitu lze odhalit i v **grafu heteroskedasticity** (osa x: $(1-H_{ii})y_i$, osa y: e_{Si}^2) \Rightarrow klínový tvar bodů v grafu.
- V přítomnosti heteroskedasticity je třeba uvažovat o použití metody vážených nejmenších čtverců.
- Autokorelace – v LR bývá důsledkem vynechání významné proměnné související s y: **Waldův test**; WA se srovnává s $\chi_{\text{krit}}^2(1)$.
 - Je-li $WA > \chi_{\text{krit}}^2$ – je prokázána autokorelace.
 - Testuje přítomnost autokorelace chyb na základě reziduí.
 - Často se používá i **Durbin-Watsonův test**, který také ověřuje přítomnost autokorelace na základě reziduí.
 - $0 \leq DW < 2$ a $2 < DW < 4$ potvrzují autokorelaci.
 - $DW \approx 2$ autokorelace není.

$$CW = \frac{\left[\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y}) \cdot e_i^2 \right]^2}{2\sigma^4 \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2}$$

$$WA = \frac{n\rho_1^2}{1-\rho_1^2}$$

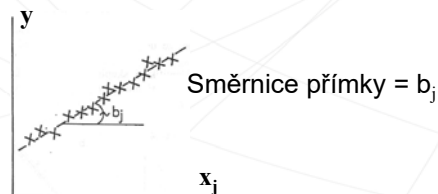
$$DW = \frac{\sum_{i=2}^n (e_i - e_{i-1})^2}{\sum_{i=1}^n e_i^2}$$

11



Vhodnost regresního modelu

- Pomocí rozptylového regresního grafu: $y = f(x)$.
 - Posuzujeme vhodnost a těsnost proložení bodů regresním modelem, šířku pásu spolehlivosti, přítomnost vlivných bodů.
- Pomocí **parciálních regresních grafů** (u vícerozměrných lineárních regresních modelů).
 - Závislost y na zvolené x_i s eliminací vlivu ostatních nezávisle proměnných x. Závislost je lineární pouze v případě, že příslušný koeficient b_j je statisticky významný.



- Pomocí charakteristik vhodnosti modelu AIC, MEP, R_p .
 - Při porovnávání regresních modelů hledáme MEP a AIC minimální a R_p maximální.

12



Vhodnost regresního modelu

– Střední kvadratická chyba predikce – MEP (*Mean Error of Prediction*)

- MEP využívá princip „indexů“: predikce $y_{\text{reg},i}$ z odhadu, při jehož konstrukci byla informace o i -tém bodu vypuštěna. Jde tedy o chybu i -tého bodu závisle proměnné spočítanou regresí právě s vypuštěním i -tého bodu.

$$MEP = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{e_i^2}{(1-H_{ii})^2}$$

– Predikovaný koeficient determinace R_p^2 – získáme pokud při výpočtu R^2 použijeme MEP místo RSC, je citlivější na výbočující body než klasický R^2 .

- QC.Expert používá predikovaný korelační koeficient R_p .

$$R_p^2 = 1 - \frac{n MEP}{\sum_{i=1}^n y_i^2 - n \bar{y}}$$

– Akaikovo informační kritérium AIC – je kritérium kvality regrese vycházející z RSC „penalizovaného“ počtem proměnných n .

$$AIC = n \cdot \ln\left(\frac{RSC}{n}\right) + 2m$$


13



Postup výstavby jednoduchého regresního modelu

1. Návrh předběžného regresního modelu.
2. Předběžná analýza dat (posouzení R , AIC, MEP, R_p).
3. Regresní diagnostika zaměřená zejména na kvalitu dat (OB, EB).
4. Konstrukce zpřesněného regresního modelu po případném vyloučení OB.
5. Posouzení kvality modelu s využitím testů regresního tripletu. Případné použití jiné metody odhadu než je MNČ.
6. Tvorba konečného regresního modelu.


14



Univerzita Palackého
v Olomouci

Polynomické regresní modely

15



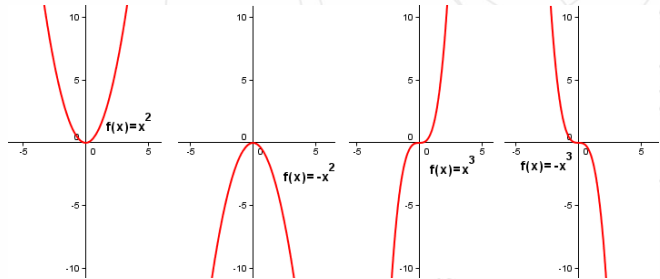
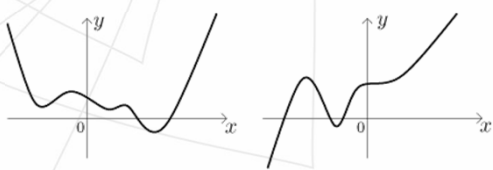
Univerzita Palackého
v Olomouci

Polynomické modely, úvod

- Jedná se o regresní model, který je lineární v parametrech, ale popisuje nelineární závislost mezi proměnnými:

$$y = b_0 + b_1x + b_2x^2 + \dots + b_nx^n$$

b_i jsou regresní koeficienty, n je stupeň polynomu
- Tento model obsahuje pouze jednu nezávisle proměnnou x , která se v něm však vyskytuje v různých mocninách. Jsou zde vždy všechny mocniny od 1 do n . Speciálním případem je polynom 1. stupně, tedy přímka.

Typické tvary polynomů sudého stupně (nalevo) a lichého stupně (napravo).

16



Multikolinearita

- **MULTIKOLINEARITA** (porušení předpokladu pro MNČ) – vysoké hodnoty párových korelačních koeficientů mezi vysvětlujícími proměnnými, přibližná rovnoběžnost sloupcových vektorů v matici X .
- Multikolinearita způsobuje:
 - Početní problémy během MNČ: špatná podmíněnost matice $X^T X$ kvůli hodnotám vlastních čísel λ blízkých nule; nelze při MNČ provést inverzi matice \Rightarrow regresní model není jednoznačně řešitelný.
 - Statistické problémy: neúměrně vysoké rozptyly regresních koeficientů vedoucí k jejich nespolehlivému určení; nestabilita odhadů regresních koeficientů.
- **Příčiny multikolinearity:**
 - závislost mezi nezávisle proměnnými v LRM,
 - polynomická povaha regresního modelu,
 - přeuročenosť regresního modelu – příliš mnoho nezávisle proměnných (u vícerozměrné LR).

17



Multikolinearita

- **Identifikace multikolinearity:**
 - Číslo podmíněnosti κ (kappa):
$$\kappa = \frac{\lambda_{max}}{\lambda_{min}}$$

λ_{max} a λ_{min} jsou maximální a minimální vlastní čísla. Hodnota $\kappa > 1000$ silná multikolinearita
 - **VI-faktor** (Variance Inflation Factor), $VIF > 10$, jde o silnou multikolinearitu:
$$VIF = \frac{1}{1 - R_j^2}$$
 - **Scottova testační charakteristika M_T :**
$$M_T = \frac{\frac{F_R}{t_S} - 1}{\frac{F_R}{t_S} + 1}$$

F_R je testační kritérium ze čtverců testačních statistik t_i (test významnosti regresního koeficientu) a t_S je průměrná hodnota čtverců testačních charakteristik t_i

$M_T > 0,8$ – model z hlediska multikolinearity nevyhovuje, je nezbytná úprava modelu
 $0,33 < M_T < 0,8$ – model málo vyhovující, úprava však není nezbytná,
 $M_T < 0,33$ – model není multikolinearitou ovlivněn.

18



Metoda korekce hodnoty

- Metoda odhadu regresních koeficientů používaná místo MNČ v případě polynomických regresních modelů a vyšších stupňů polynomů. Regresní koeficienty odhadnuté pomocí MNČ mají velmi vysoké rozptyly a proto neumožňují sestavení regresního modelu.
- Postup výpočtu regresních koeficientů u metody korekce hodnoty je stejný jako u MNČ, tj. je hledán minimální RSC. Do výpočtu se vkládá omezení na velikost vlastních čísel λ .
- Omezení na velikost λ :
 - $P = 0$ – MNČ.
 - Hodnoty $P > 0$ potlačí složky odpovídající nejmenším vlastním číslům, doporučuje se $P \approx 0,1$.
 - Maximální hodnota $P = 1$.
- Po vynechání určitého počtu malých vlastních čísel λ se vypočtou nové odhady koeficientů b_j s menším rozptylem, které jsou vychýlené.
- Tyto vychýlené odhady vyhovují lépe než nevychýlené odhady získané pomocí MNČ a lépe se interpretují v regresním modelu. Metoda korekce hodnoty tedy vede k vychýleným odhadům b_j , které jsou méně citlivé na špatnou podmíněnost matice $X^T X$.

19



Postup výstavby polynomického regresního modelu

1. Určení stupně polynomu (posouzení R , AIC , MEP , R_p).
2. Redukce nadbytečných členů polynomu:
 - o při použití MNČ posouzení významnosti regresních koeficientů,
 - o při použití metody korekce hodnoty nalezení vhodné velikosti omezení P s ohledem na významnost regresních koeficientů.
3. Návrh předběžného regresního modelu.
4. Regresní diagnostika zaměřená zejména na kvalitu dat (OB , EB).
5. Konstrukce zpřesněného regresního modelu po vyloučení OB .
6. Posouzení kvality modelu s využitím testů regresního tripletu. Případné použití jiné metody odhady než je MNČ.
7. Tvorba konečného regresního modelu.

20



Univerzita Palackého
v Olomouci

Vícerozměrné lineární regresní modely

21



Univerzita Palackého
v Olomouci

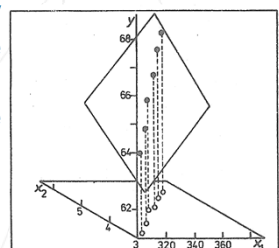
Vícerozměrné LRM

- Pokud měřené hodnoty y závisejí na více faktorech x , není vždy možné provést takovou sérii pokusů, při nichž by se měnila pouze hodnota jediného faktoru x a ostatní by zůstaly konstantní. Experimentální výsledky lze zpracovávat ve vztahu k současné změně více faktorů pomocí vícerozměrné lineární regrese.
- Jsou-li hodnoty y lineárně závislé na několika nezávislých proměnných x , tj. platí-li

$$y = b_0 + b_1 x_1 + b_2 x_2 + \dots + b_k x_k$$

můžeme pro výpočet odhadů koeficientů b_i o počtu k použít MNČ (při splnění předpokladů pro použití).

- Úsek (absolutní člen) b_0 je průsečíkem regresní nadroviny s osou y . Koeficienty b_i jsou směrnice regresní nadroviny ve směru x_i a jsou nazývány parciálními regresními koeficienty.



**Grafické
znázornění
více násobné LR
pro 2 faktory x ,
řešením je rovina.
Pokud je $x > 2$,
řešením je
nadrovina.**

22



Postup výstavby vícenásobného regresního modelu

1. Návrh předběžného regresního modelu.
2. Posouzení parciálních regresních grafů a významnosti jednotlivých regresních koeficientů b_i .
 - o U vícerozměrné LR nemáme k dispozici rozptylový graf regresní závislosti y na x , ale parciální regresní grafy y na x_1 , y na x_2 atd. U nich posuzujeme vhodnost a těsnost proložení dat přímkou.
3. Předběžná analýza dat (posouzení vícenásobného a parciálních korelačních koeficientů, AIC, MEP, R_p).
4. Regresní diagnostika zaměřená zejména na kvalitu dat (OB, EB).
5. Konstrukce zpřesněného regresního modelu po vyloučení OB.
6. Posouzení kvality modelu s využitím testů regresního tripletu. Případné použití jiné metody odhadu než je MNČ.
7. Tvorba konečného regresního modelu.

23



Kalibrace

24



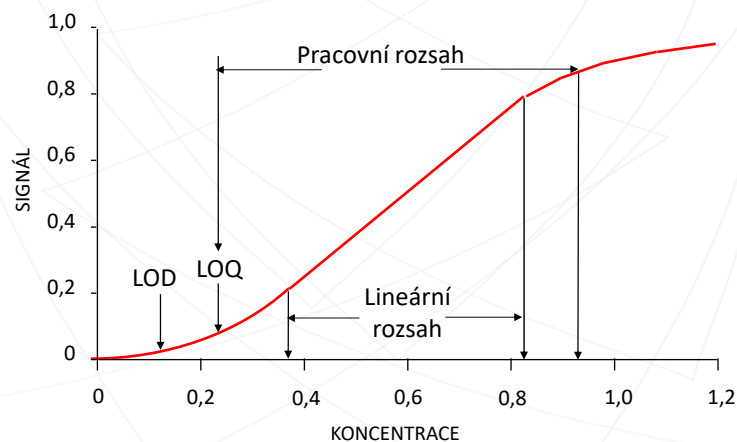
Úvod

- Kalibrace patří k základním úlohám chemické praxe, jež se řeší s využitím regresních metod.
- DEFINICE kalibrace dle VIM 3: činnost, která za specifikovaných podmínek v **prvním** kroku stanoví vztah mezi **hodnotami veličiny s nejistotami měření** poskytnutými **etalony** a odpovídajícími **indikacemi** s přidruženými nejistotami měření a ve **druhém** kroku použije tyto informace ke stanovení vztahu pro získání **výsledku měření** z indikace.
- Dle definice se kalibrace skládá ze **dvou kroků**:
 1. Sestavení kalibračního modelu – tj. sestrojení regresního modelu z výsledků analýz kalibračních standardů (etalonů).
 2. Použití kalibračního modelu: pro signál vzorku y^* se hledá odpovídající hodnota x^* (obvykle koncentrace) a interval spolehlivosti (nejistota).
- Ze statistického hlediska rozlišujeme lineární kalibraci (přímka) a nelineární kalibraci.

25



Kalibrační závislost



Převzato z materiálů LGC Standards Limited, Velká Británie.

26



Lineární kalibrace

- Kalibrační přímka je nejpoužívanější kalibrační model. Předpokládá se, že linearita modelu platí v celém rozsahu kalibrace, což je nezbytné ověřit.

Sestavení modelu: $y = b_0 + b_1x + \varepsilon$

Použití modelu: $y_s^* = b_0 + b_1x_s^* + \varepsilon$

- Zpětný odhad x_s^* lze určit několika způsoby. QC Expert používá přímý odhad a nepřímý odhad. Zpětné odhady jsou hodnoty x_s^* neznámého vzorku vypočítané z naměřené odezvy y_s^* pomocí zvoleného kalibračního modelu.

- **Přímý odhad** (kombinace rovnic pro sestavení a použití modelu):

$$x_s^* = x + \frac{y_s^* - y}{b_1}$$

- **Nepřímý (modifikovaný) odhad**, který koriguje vychýlení:

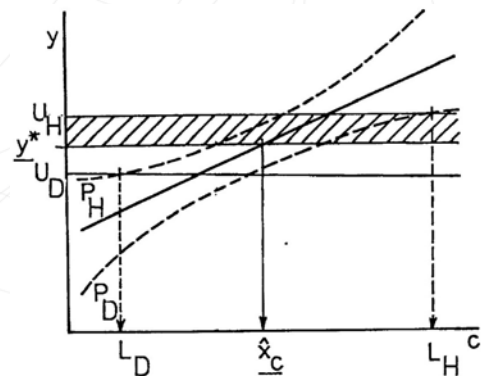
$$x_s^* = \bar{x} + \frac{(y_s^* - \bar{y})b_1}{b_1^2 + (\sigma^2 / \sum_i (x_i - \bar{x})^2)}$$

27



Interval spolehlivosti x_s^*

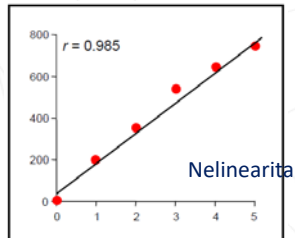
- Odhad x_s^* je odhad bodový, potřebuje znát jeho IS, nejčastěji 95%. Lze jej určit výpočtem nebo graficky.
- **Grafické určení IS:**
 - L_D je řešením $U_D = P_H$,
 - L_H řešením $U_H = P_D$
 - U_H, U_D IS opakovaných měření y^*
 - P_H, P_D meze pásu spolehlivosti
- IS x_s^* obecně není symetrický!



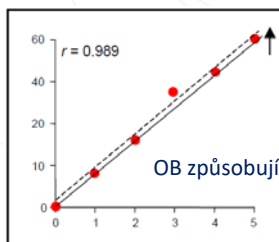
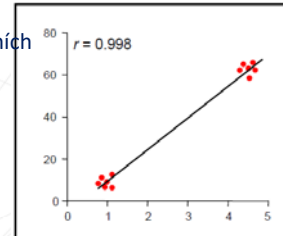
28



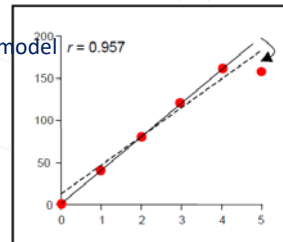
Lineární kalibrace – interpretace kalibračních grafů



Nevhodná volba kalibračních
standardů



OB ovlivňující regresní model

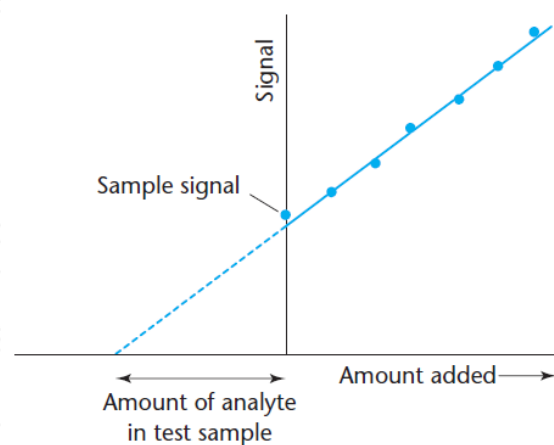


29



Metoda přidavků standardu

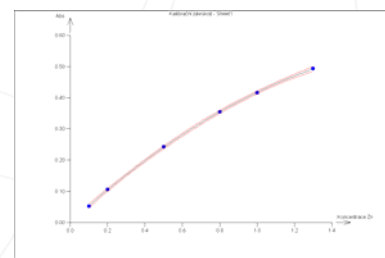
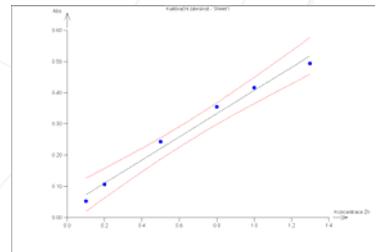
- *Method of standard additions* – metoda přidavků standardu NE metoda standardního přidavku.
- Používá se k eliminaci matričních vlivů, je časově náročná a vyžaduje větší množství vzorku.
- Koncentrace přidávaného analytu musí být v lineární části kalibrační závislosti.
- Ze statistického hlediska je vhodné analyzovat vzorek + 3 přidavky \Rightarrow 4 body do regresního modelu.
- Důležité je vhodná volba koncentrace přidavků, aby signál rostl rovnoměrně.



30

Nelineární kalibrace

- Pokud přímka jako kalibrační model nevyhovuje, používáme nelineární kalibraci.
- Vhodný kalibrační model určujeme podle meze detekce. Vhodný model bude mít nejnižší mez detekce.
- Nelineární modely:
 - **Lineární spline** – proložení dat několika odlišnými přímkami spojenými uzly.
 - **Polynomický model** – obvykle dostačuje kvadratický model.
 - **Nelineární spline** – proložení dat několika odlišnými polynomickými modely spojenými uzly.

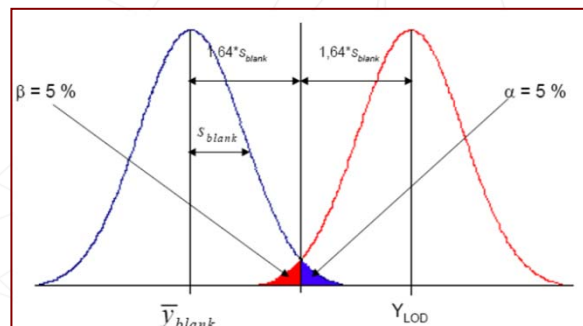


31

Mez detekce (Limit of Detection)

- Definice z VIM 3: **naměřená hodnota veličiny** získaná daným **postupem měření**, pro kterou je pravděpodobnost nepravdivého tvrzení o nepřítomnosti složky v materiálu β , přičemž pravděpodobnost nepravdivého tvrzení o její přítomnosti je α .
 - POZNÁMKA 1 IUPAC doporučuje implicitní hodnoty pro α a β rovné 5 %.
 - POZNÁMKA 2 Někdy se používá zkratka LOD.
 - POZNÁMKA 3 Termín „citlivost“ se nedoporučuje používat pro „mez detekce“.

$$Y_{LOD} = \bar{y}_{blank} + (1,64s_{blank} + 1,64s_{blank})$$



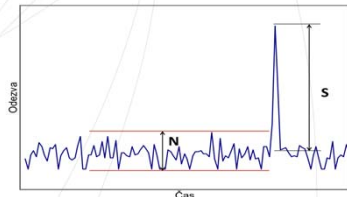
Předpoklad: normální rozdělení
a shoda rozptylů.

32



Mez detekce – přístupy k určení

- Hodnocení variability měření slepého vzorku (pokusu) zavedl v 60. letech 20. stol. Kaiser.
 - Je třeba vhodně zvolit slepý vzorek (pokus).
 - Způsob výpočtu s : za podmínek opakovatelnosti či lépe za podmínek mezilehlé preciznosti.
- Vyhodnocení z kalibrační křivky (např. v QC.Expert)
 - Základem jsou normy ISO 11483-2 a DIN 32645.
 - V praxi je třeba vhodně zvolit koncentrační rozsah a složení standardů pro určení LOD. Doporučuje se max. 1 řád nad očekávanou hodnotou LOD.
- Mez detekce ve vztahu k poměru signálu k šumu
 - U instrumentálních technik, u kterých je kontinuálně registrována nulová linie jako např. u chromatografie, může být LOD odvozena od koncentrace analytu v dávkovaném vzorku, který v použitém detekčním systému vykazuje zvolený poměr signálu k šumu. Používá se hodnota poměru 2 až 5, nejčastěji 3.



Vyhodnocení poměru signálu k šumu S/N u chromatografické analýzy

33



Mez detekce: Kaiserův přístup

- Použití (nezávislé) korekce pozadí/baseline
$$y_{LOD} = K \cdot s_{blank}$$
- Není použita korekce pozadí/baseline
$$y_{LOD} = \bar{y}_{blank} + K \cdot s_{blank}$$
- Určení K:
 - Kaiser (normální rozdělení): $K = 3$ (3,28 zaokrouhlo),
 - případně kvantil Studentova t rozdělení pro nízká n .
- **Mez stanovitelnosti, $K = 10$:**
 - Pro potřeby kvantitativní analýzy definujeme mez stanovitelnosti **LOQ** jako parametr určující obvykle počátek pracovního rozsahu metody.
 - Není definována statisticky, ale konvenčně jako hodnota obsahu složky (koncentrace analytu), při které je nejistota stanovení vyjádřená jako relativní směrodatná odchylka rovna předem určené hodnotě (doporučení IUPAC 10 %).

$$y_{LOQ} = 10 \cdot s_{blank} \text{ nebo } y_{LOQ} = \bar{y}_{blank} + 10 \cdot s_{blank}$$

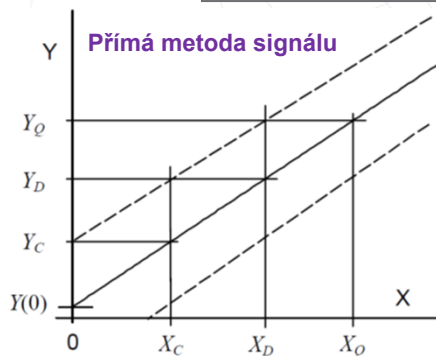
34

Mez detekce – vyhodnocení z kalibrační křivky

- Využívá statistických vlastností (pásu spolehlivosti, směrnice) kalibračního modelu.

$$X_{LOD} = s_{x0} \cdot t \cdot \sqrt{\frac{1}{m} + \frac{1}{n} + \frac{\bar{x}^2}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}}$$

$$X_{LOQ} = k \cdot s_{x0} \cdot t \cdot \sqrt{\frac{1}{m} + \frac{1}{n} + \frac{(x_Q - \bar{x})^2}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}}$$



- Y_C ... kritická úroveň na ose y
- Y_{LOD} ... mez detekce na ose y
- Y_{LOQ} ... mez stanovitelnosti na ose y
- X_C ... kritická úroveň na ose x
- X_{LOD} ... mez detekce na ose x
- X_{LOQ} ... mez stanovitelnosti na ose x
- Hodnoty nižší než kritická úroveň se považují za šum.

35

Prezentování výsledků okolo meze detekce

Hodnota signálu y	Statistický přístup prezentování výsledku	„Laboratorní přístup“ prezentování výsledku
> LOQ	Stanoveno, konkrétní hodnota výsledku	Stanoveno, konkrétní hodnota výsledku
> LOD, < LOQ	Detekováno, nestanoveno, příp. hodnota LOQ	Nestanoveno, příp. hodnota LOQ
< LOD	Nedetekováno, příp. hodnota LOD	Nedetekováno, příp. hodnota LOD

36